Họ và tên: Nguyễn Huy Thắng

MSV: 22027545

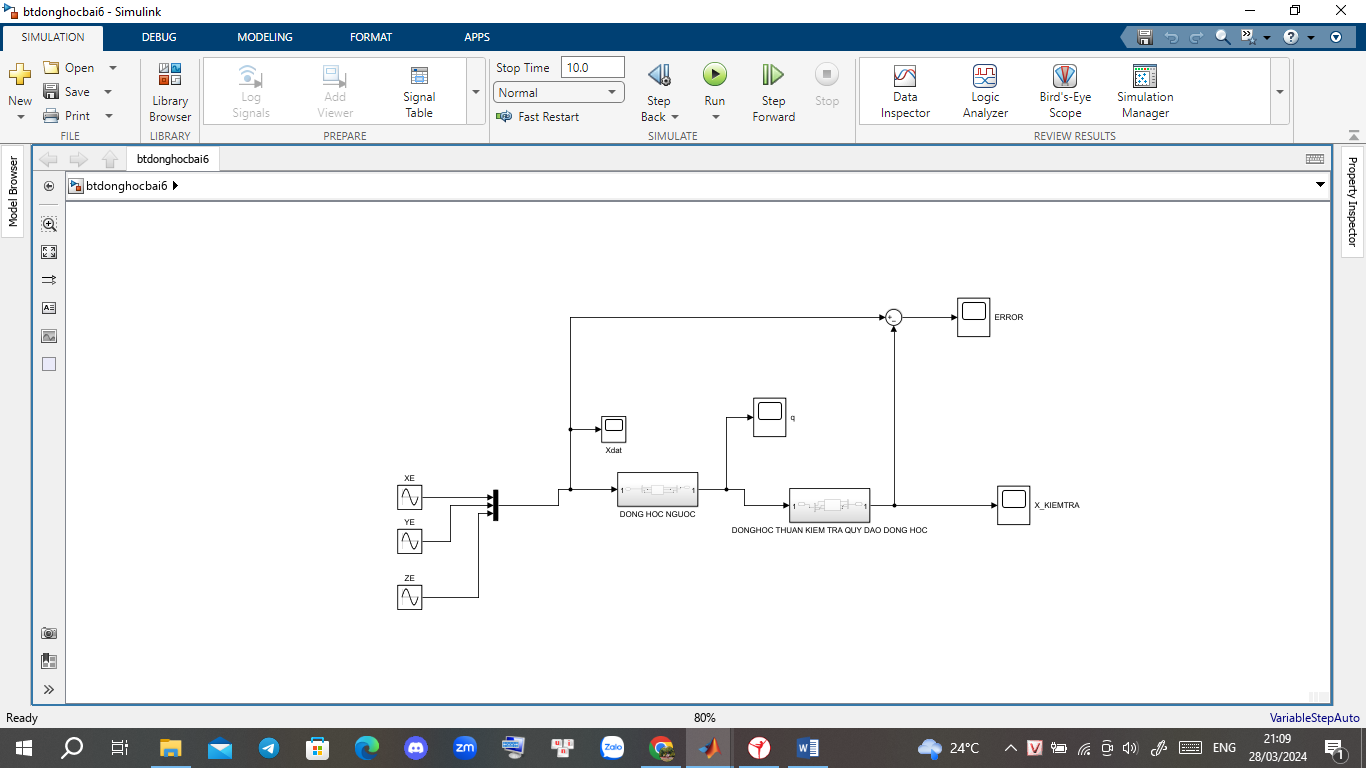
Báo cáo bài tập

Chương 1: Động học (tiếp)

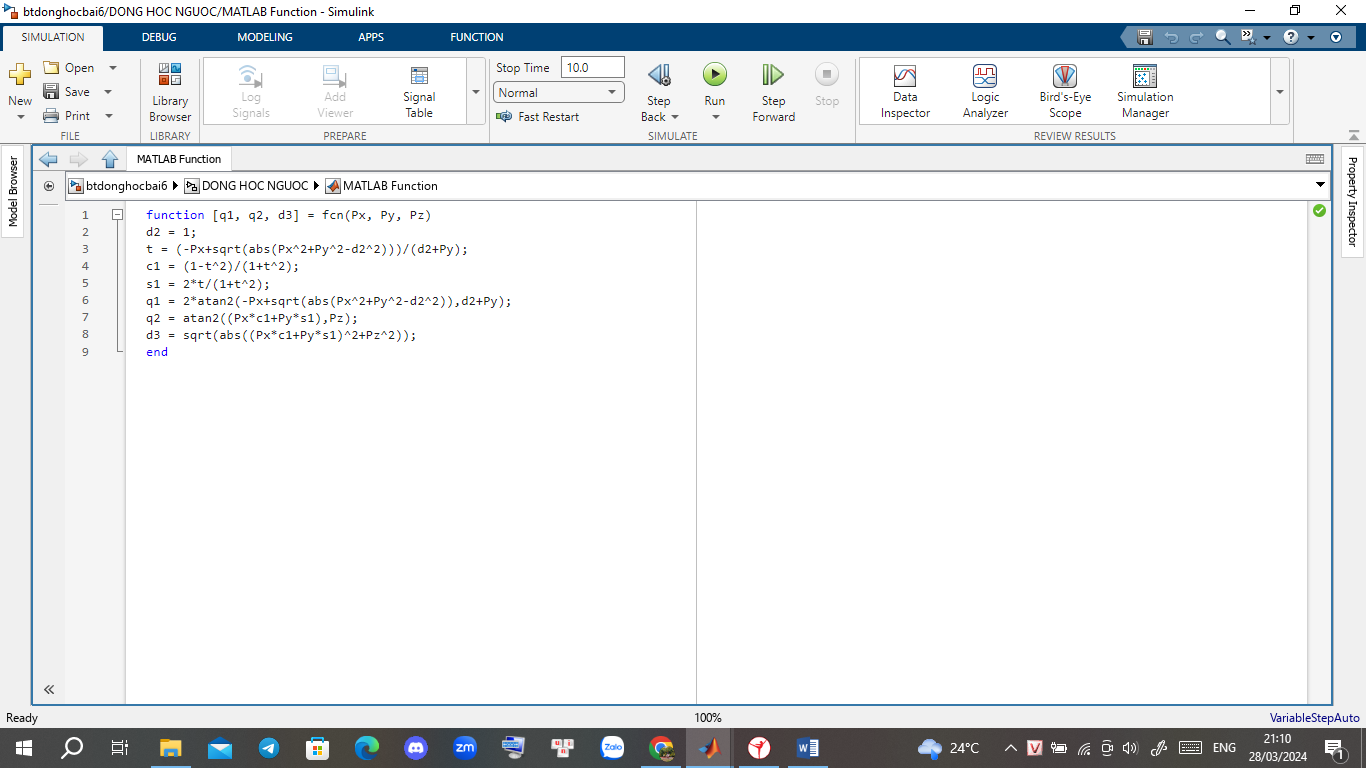
Bài tập 1: Mô phỏng matlab Simulink

**Bài 6:**

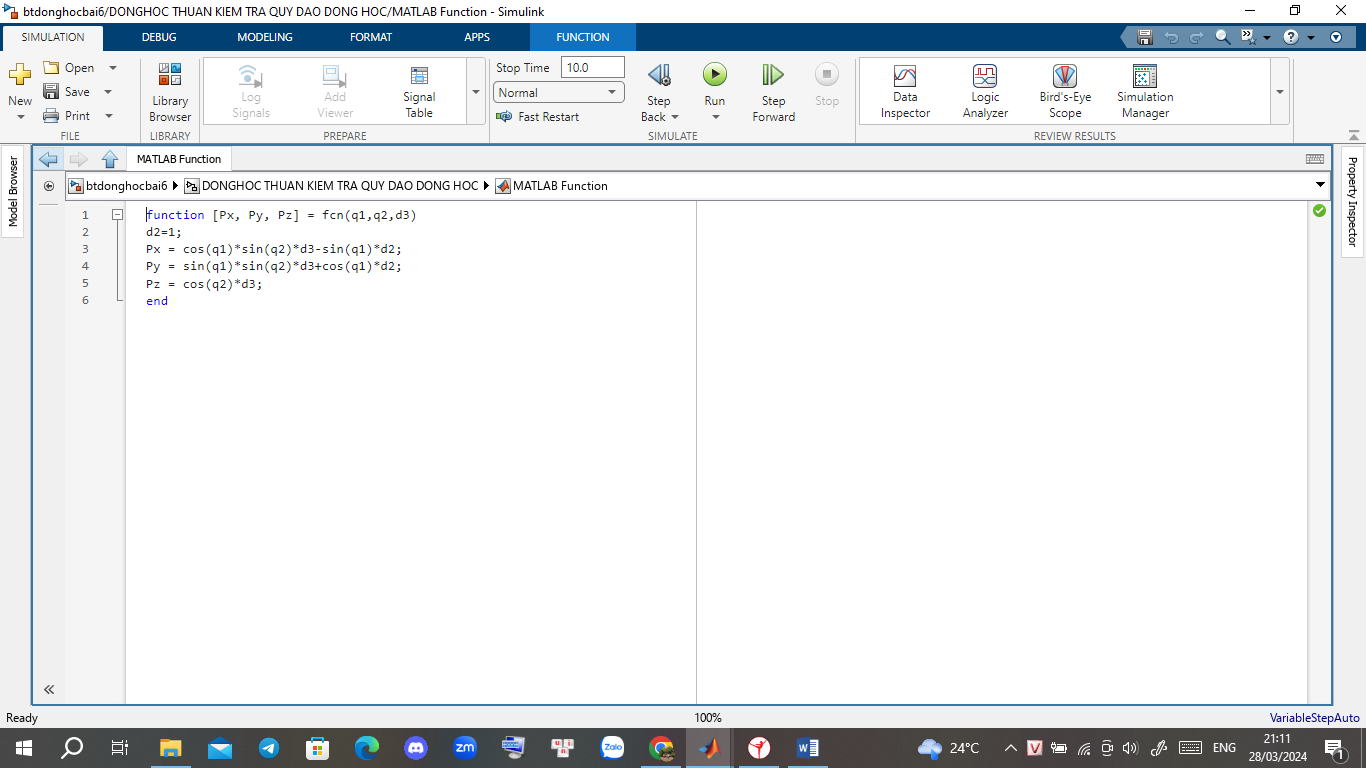
1. Mã nguồn chương trình



Mã nguồn khối động học ngược

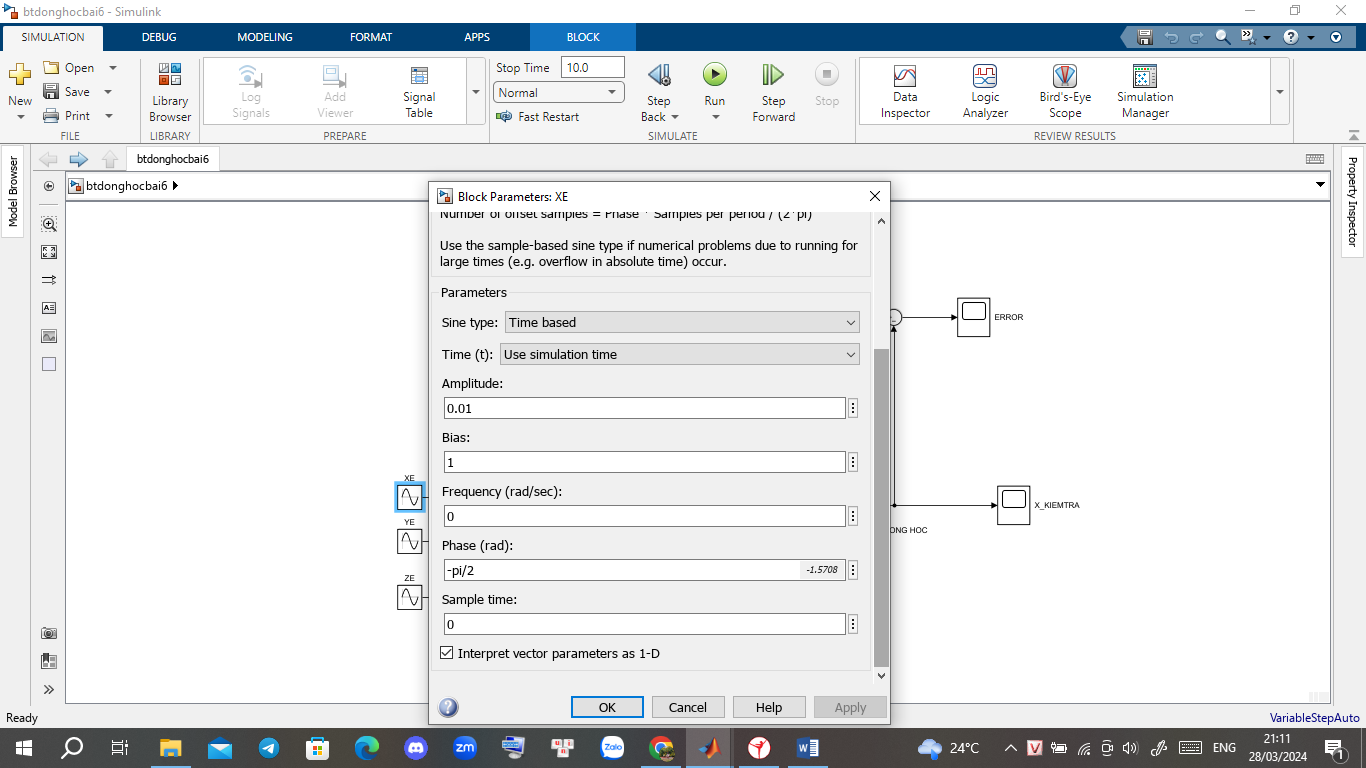


Mã nguồn khối động học thuận

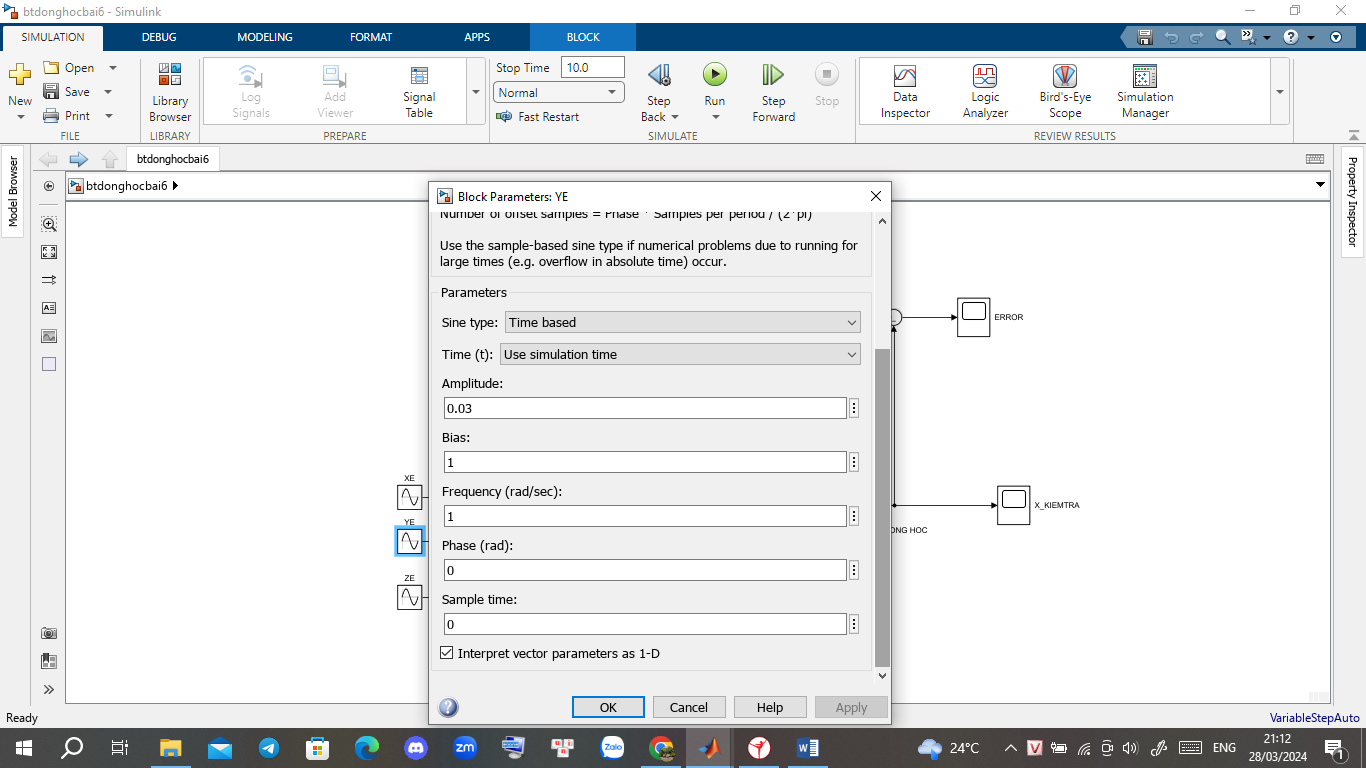


1. Thiết lập tham số

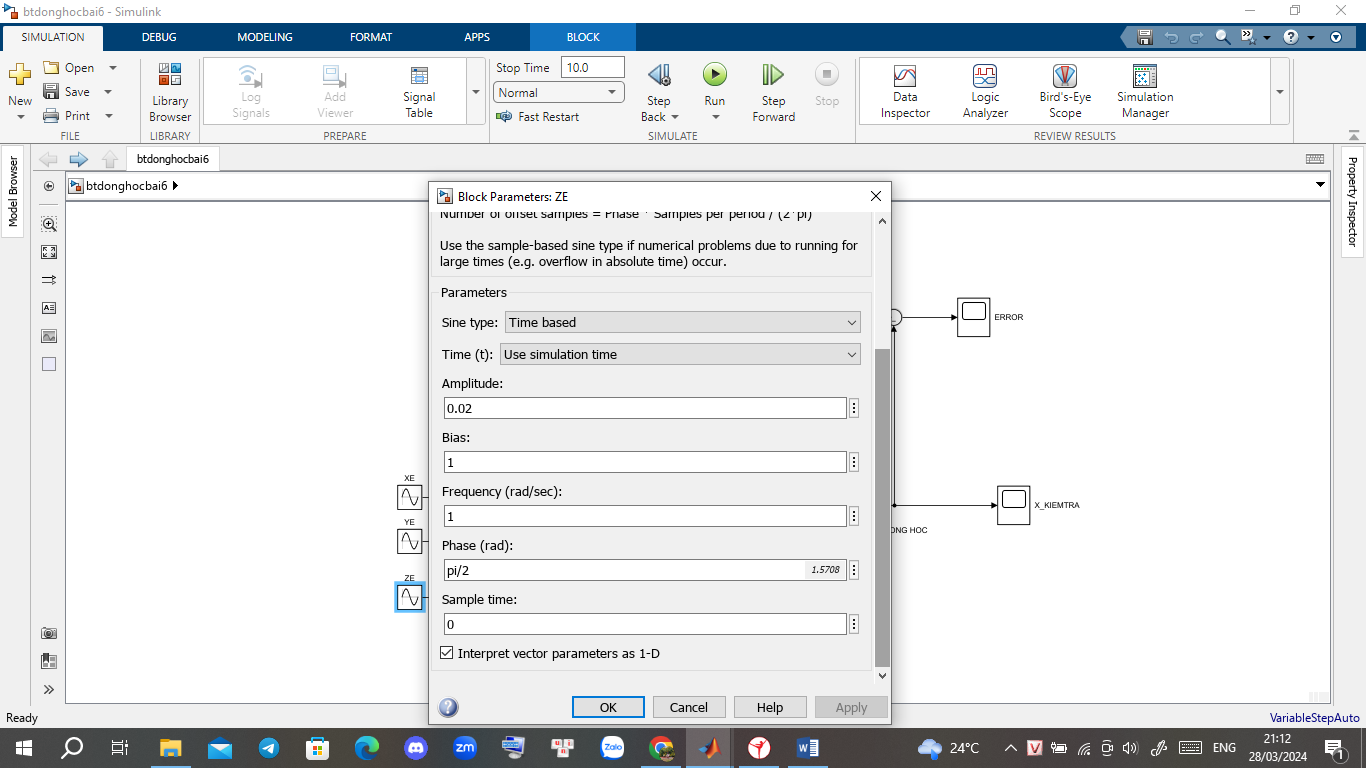
Biến XE



YE

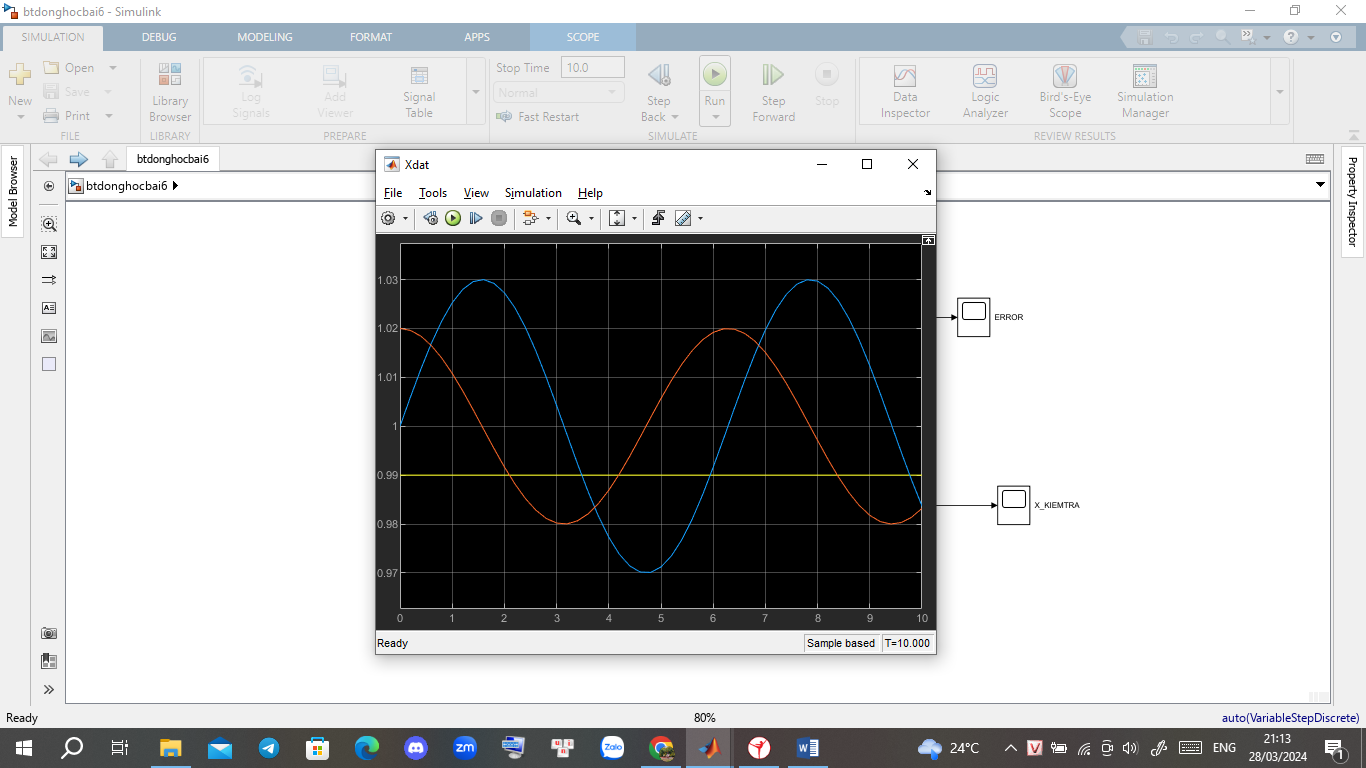


ZE

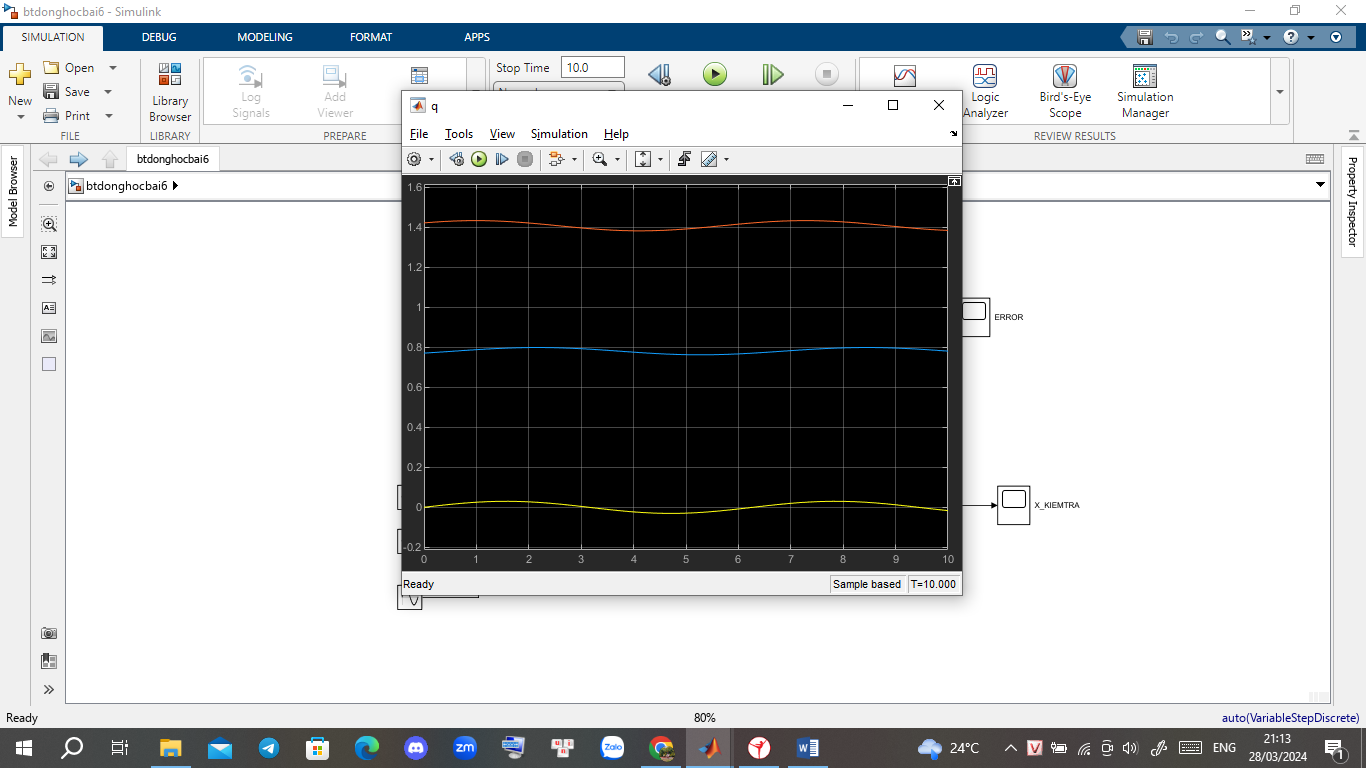


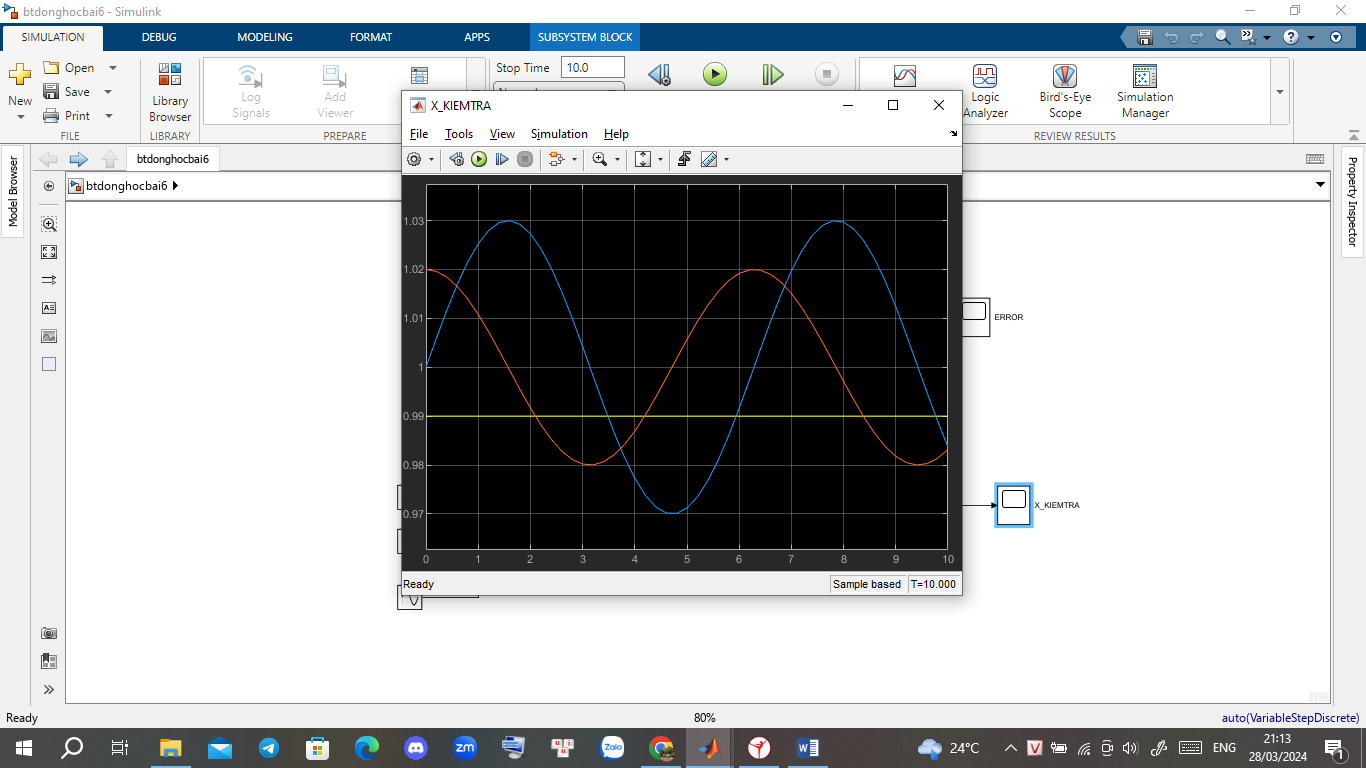
1. Kết quả đồ thị

Khối đầu vào Xdat

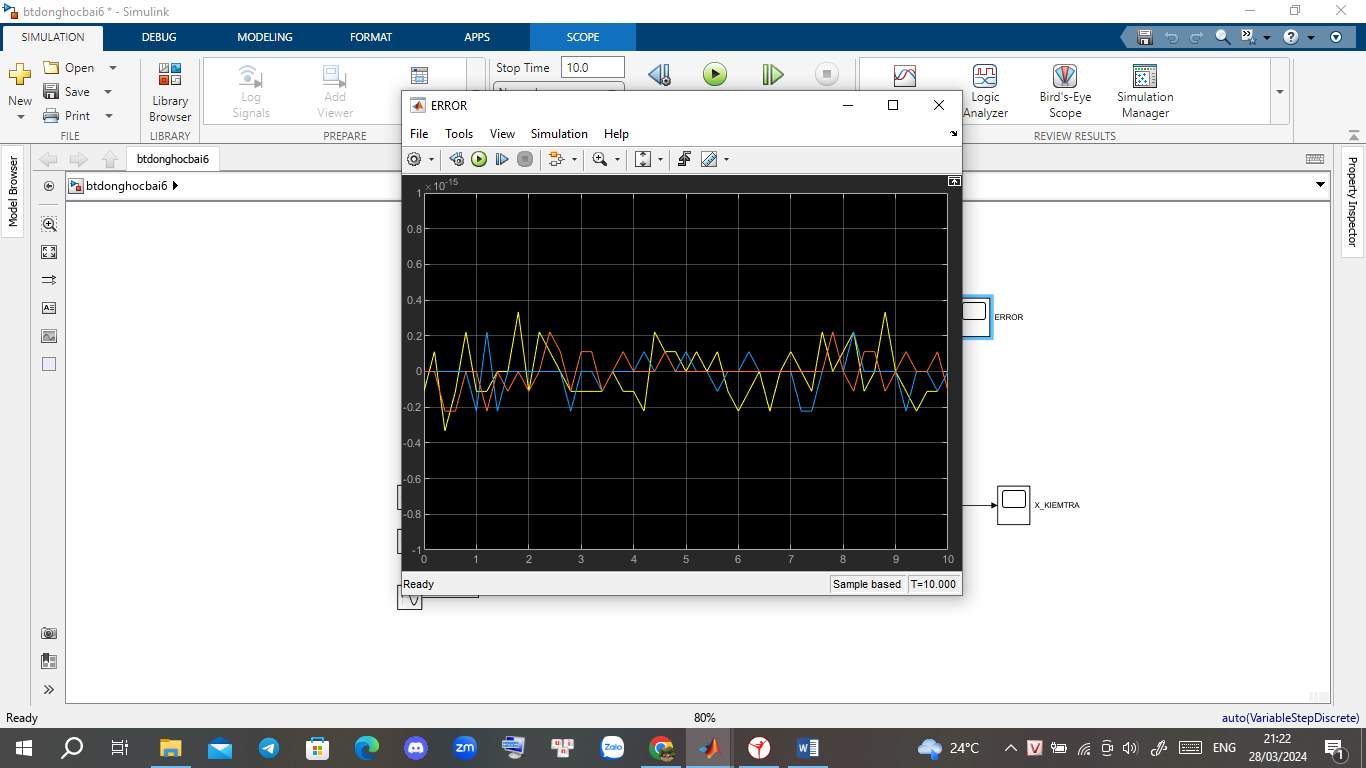


Khối động học ngược

Khối động học thuận



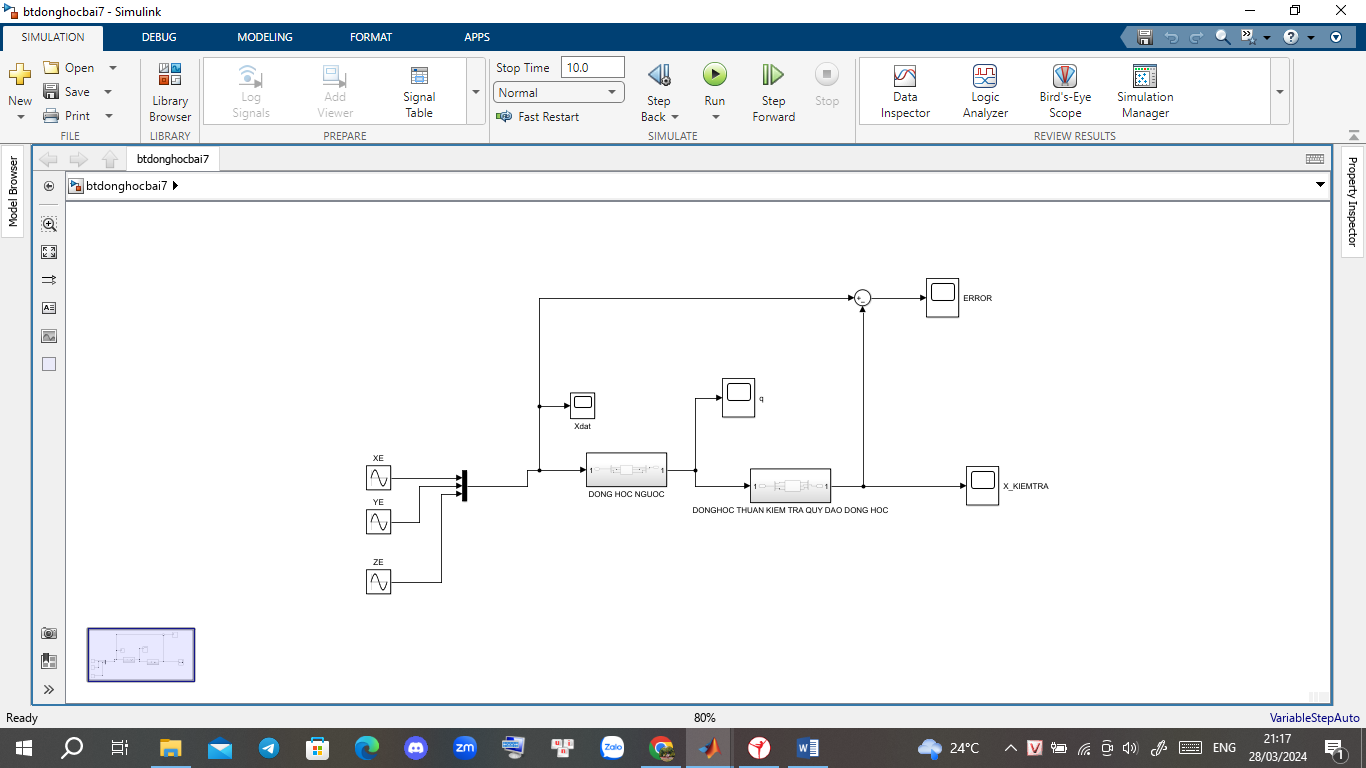
Sai số



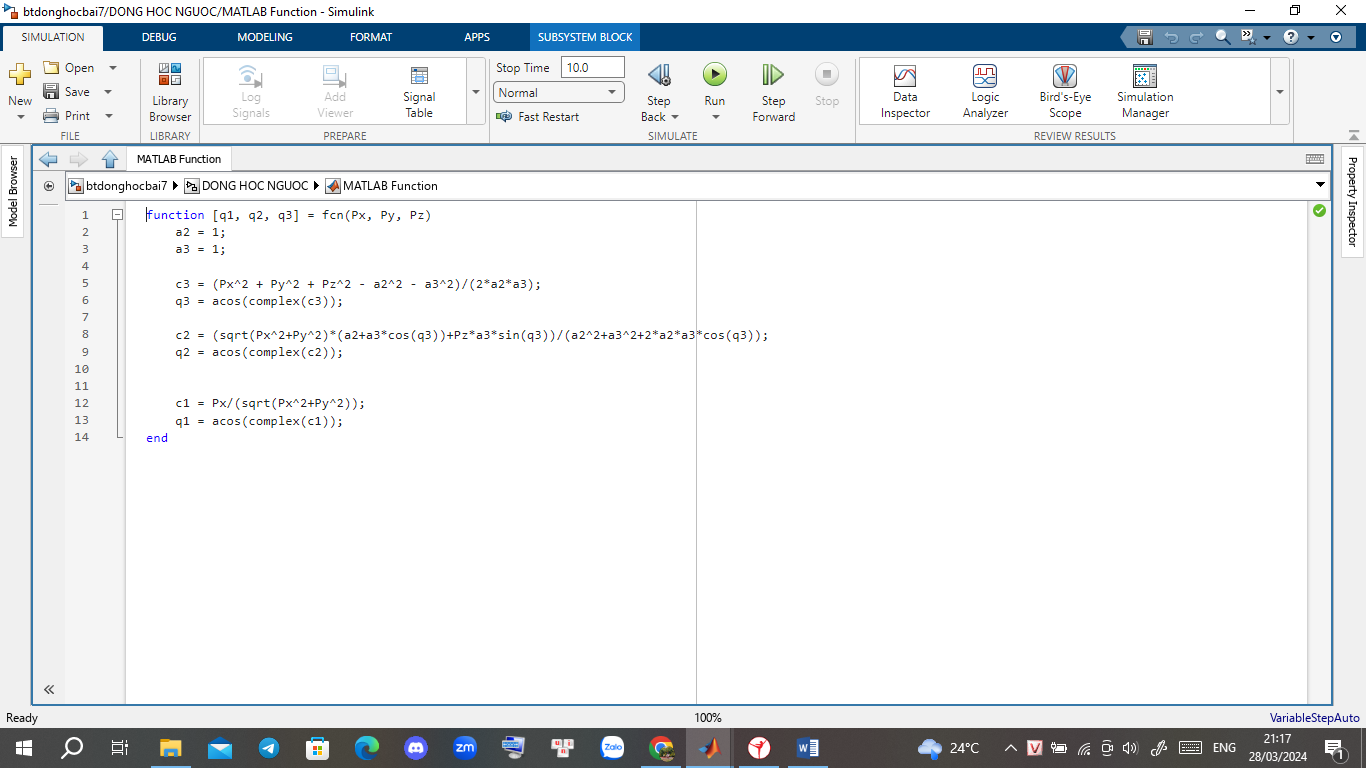
Sai số biến động nhỏ

**Bài 2:**

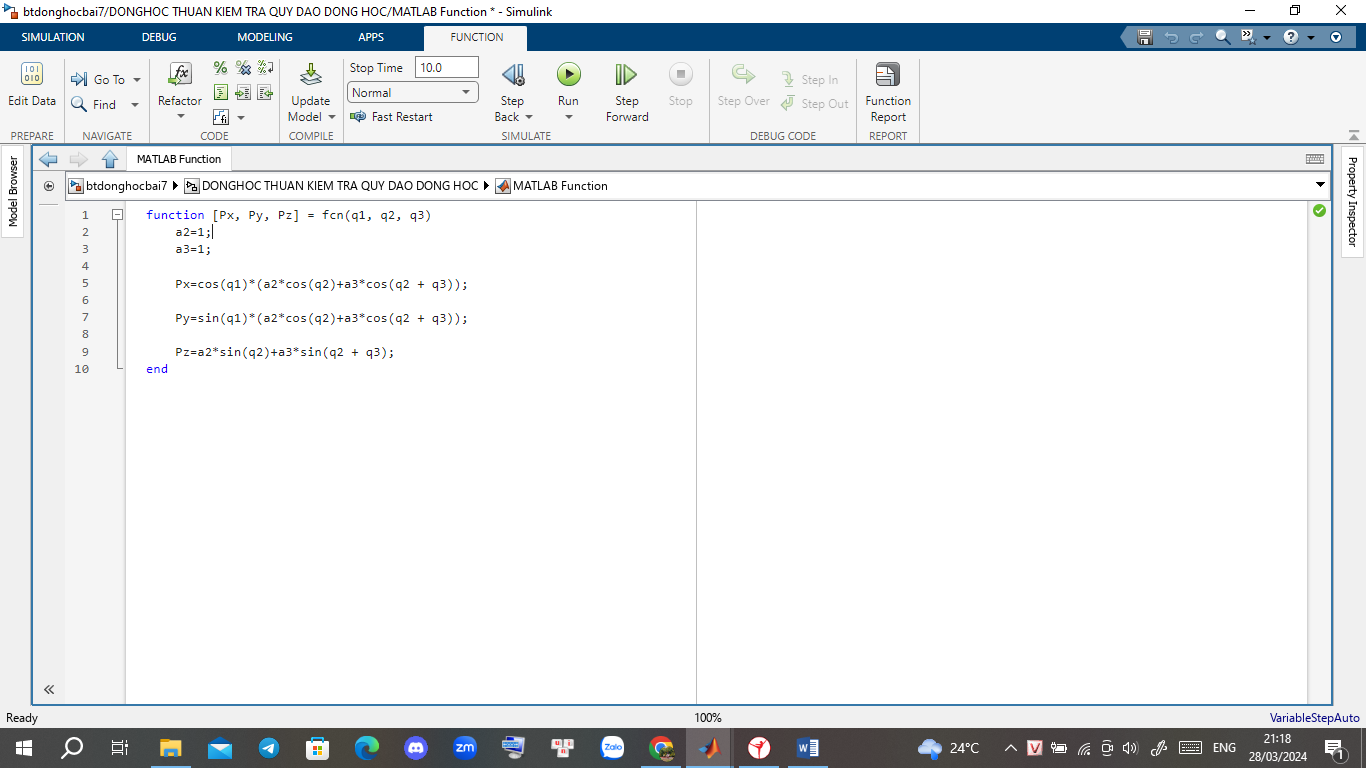
1.Mã nguồn chương trình



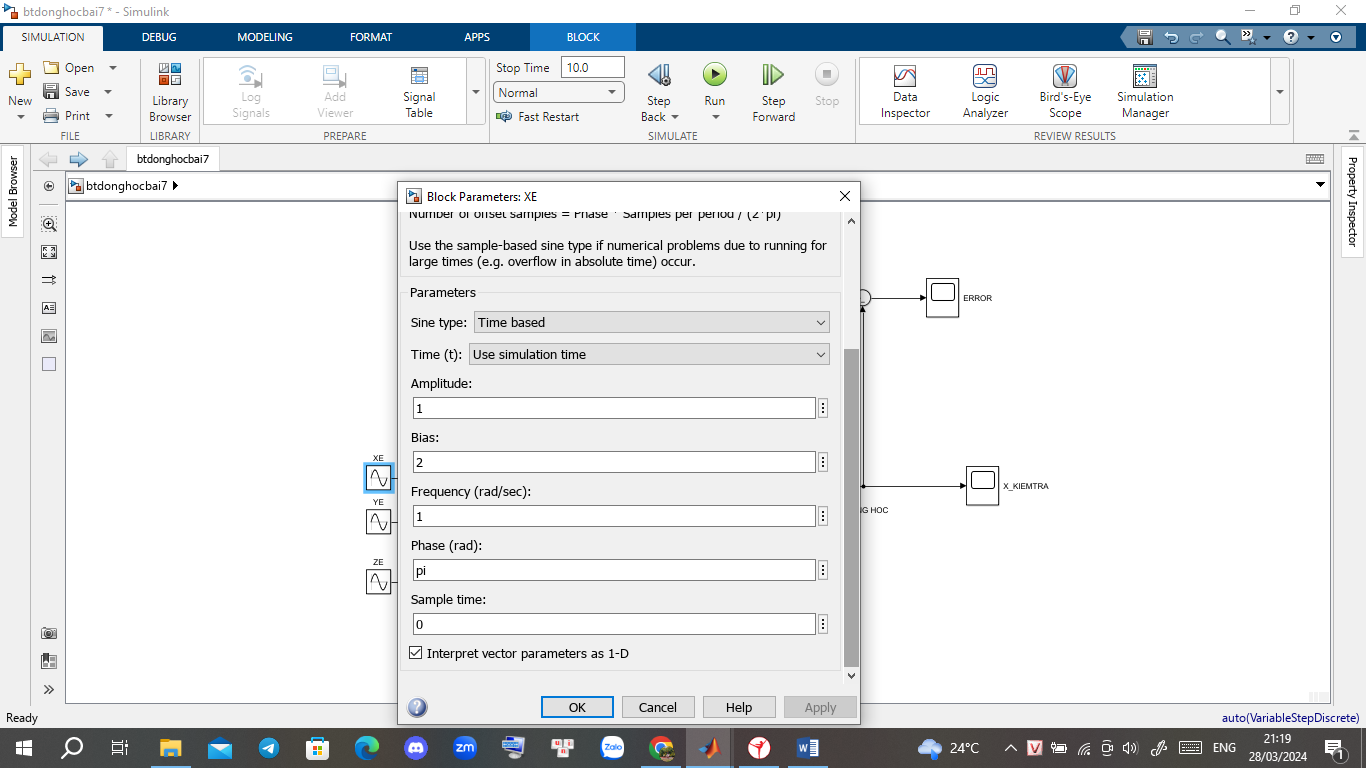
Mã nguồn khối động học nghịch



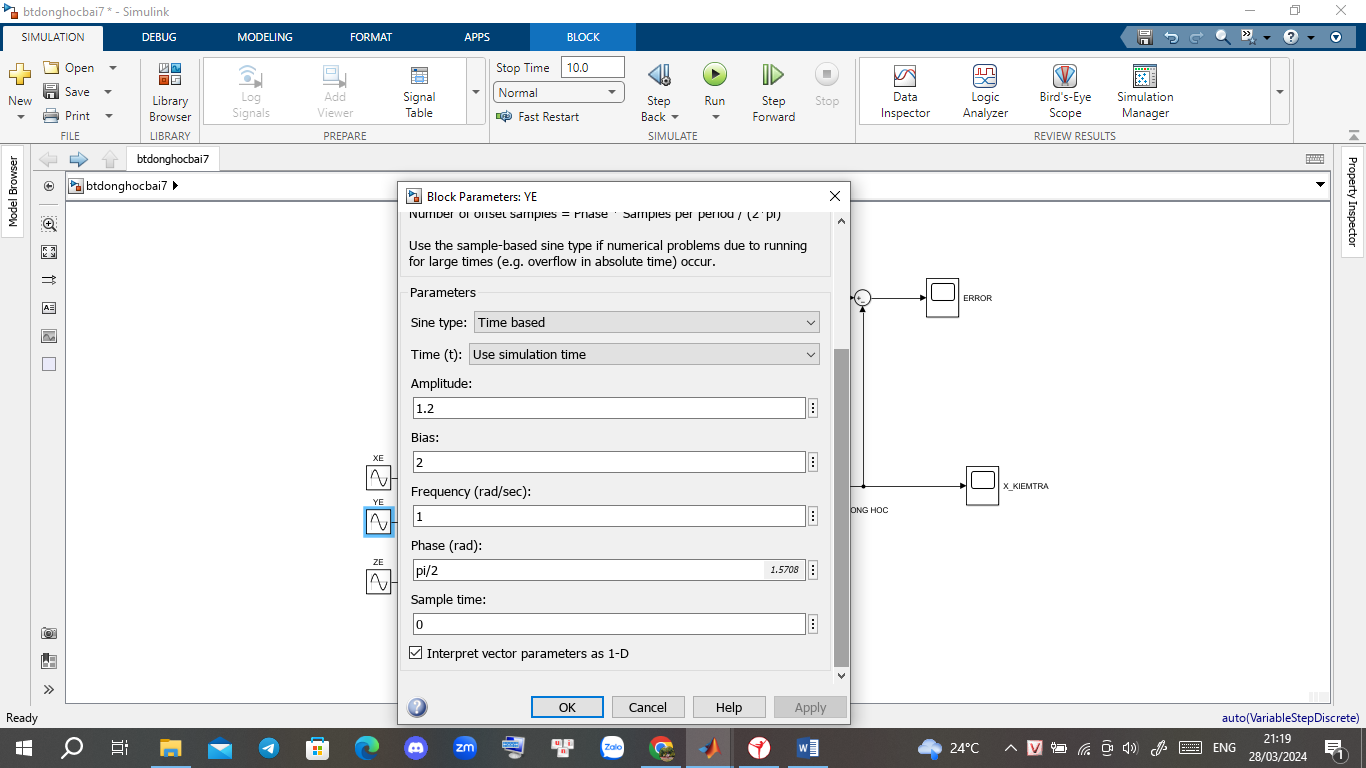
Mã nguồn khối động học thuận



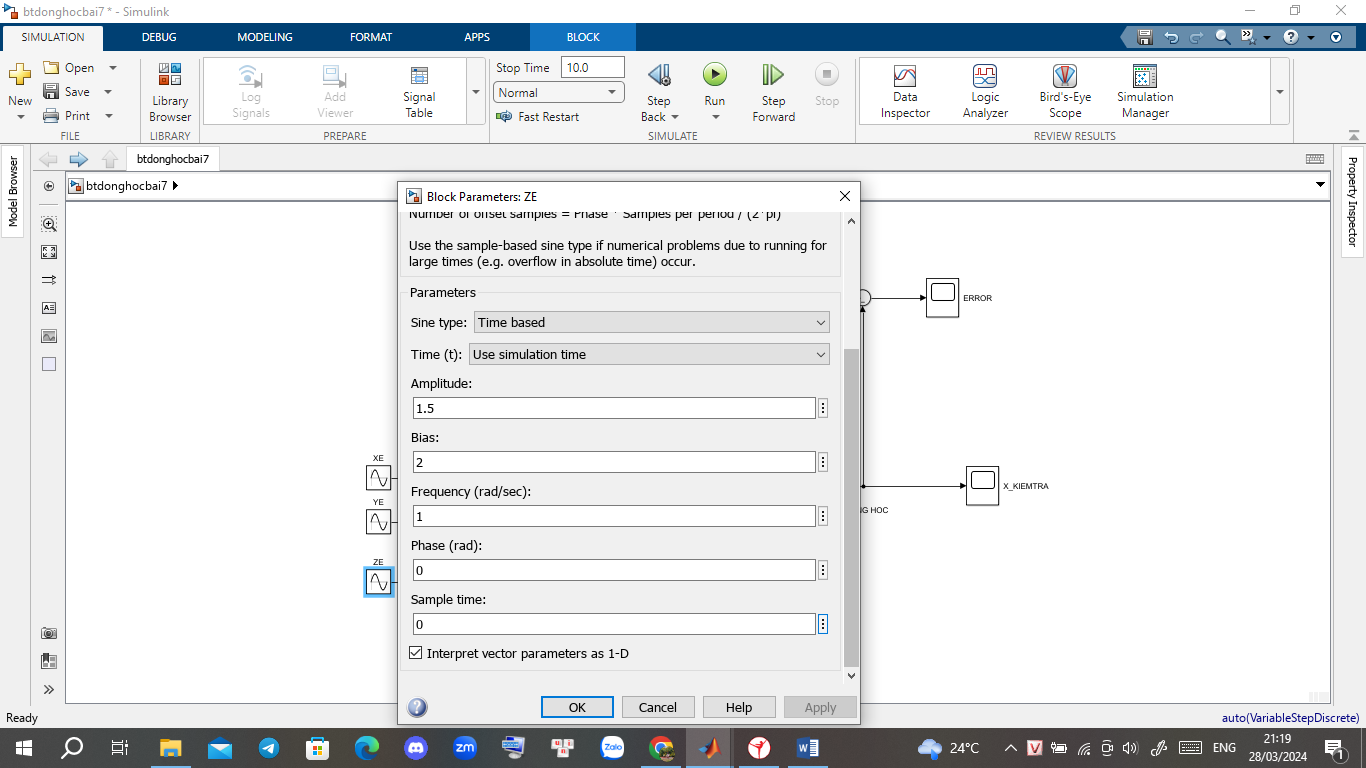
2.Thiết lập tham số

XE

YE

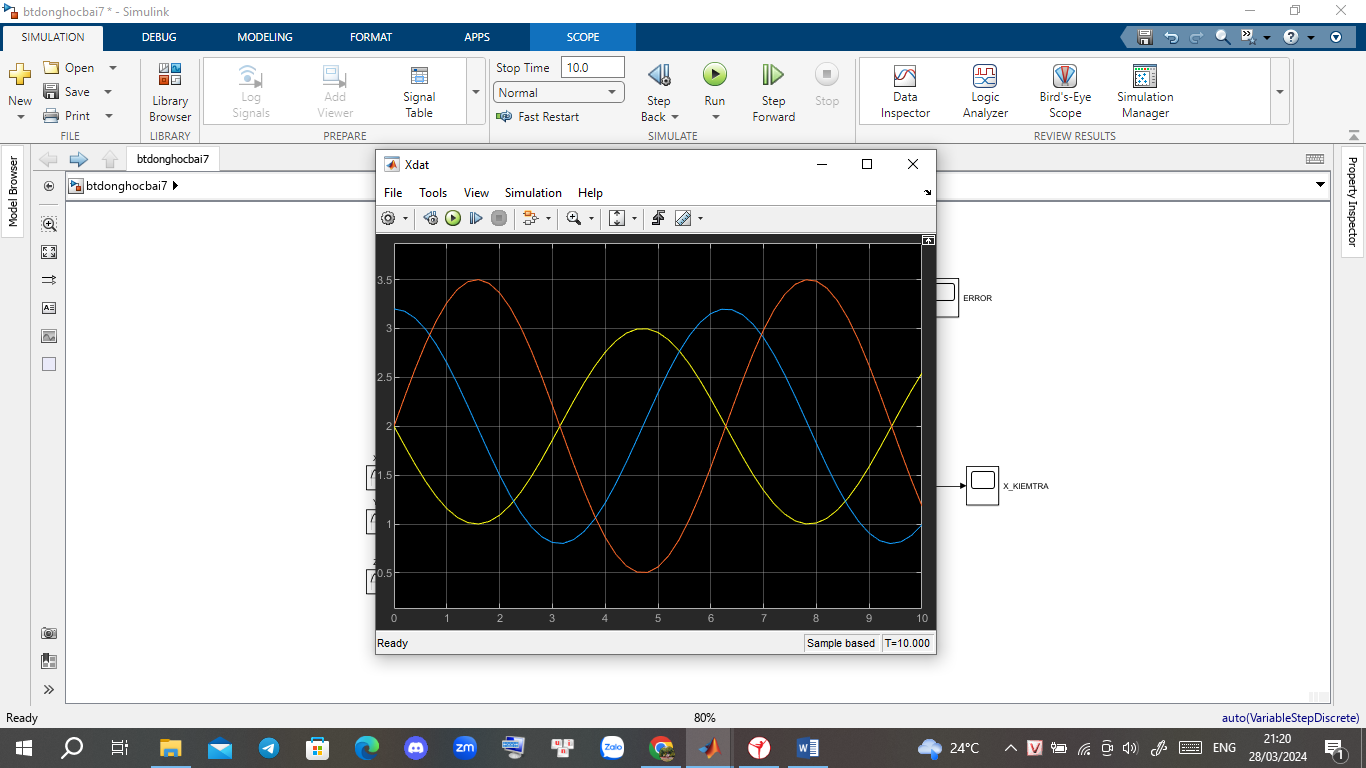


ZE

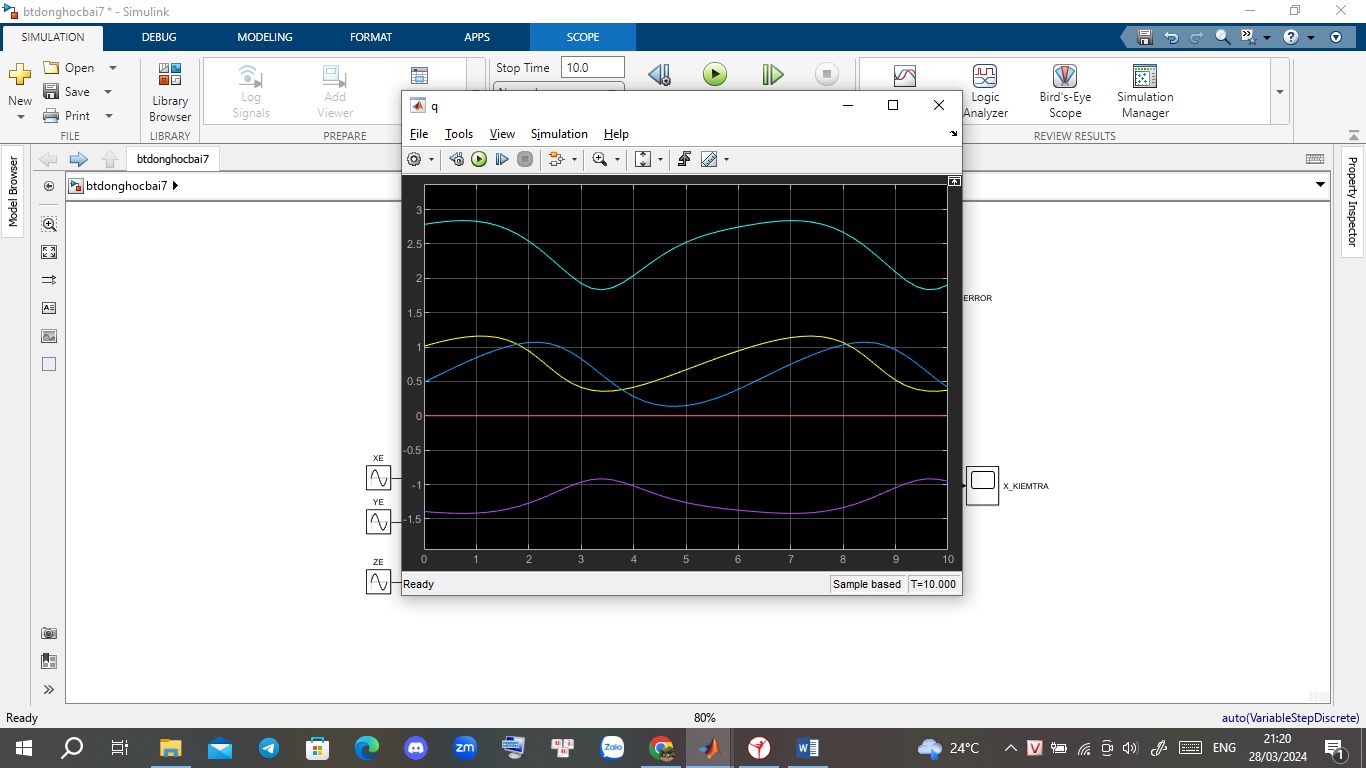


3.Kết quả đồ thị

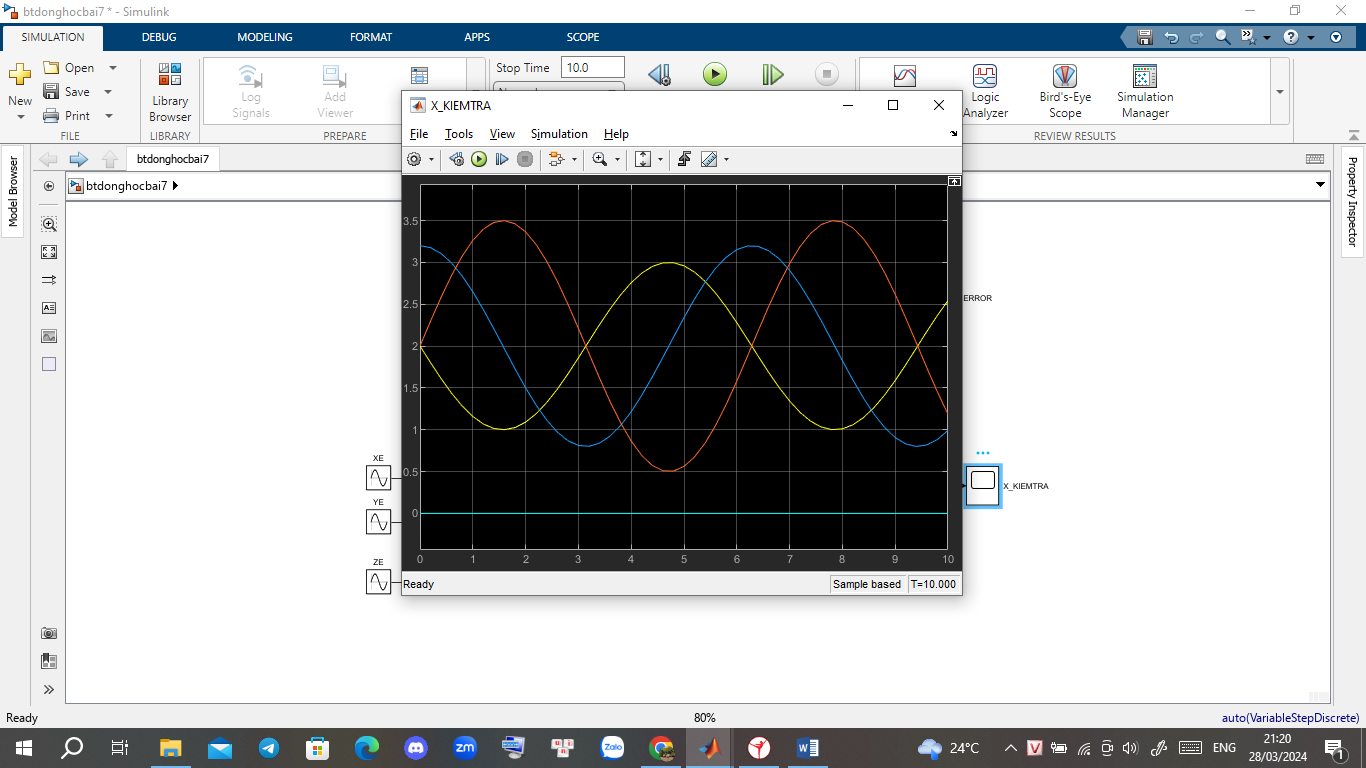
Lối vào xdat



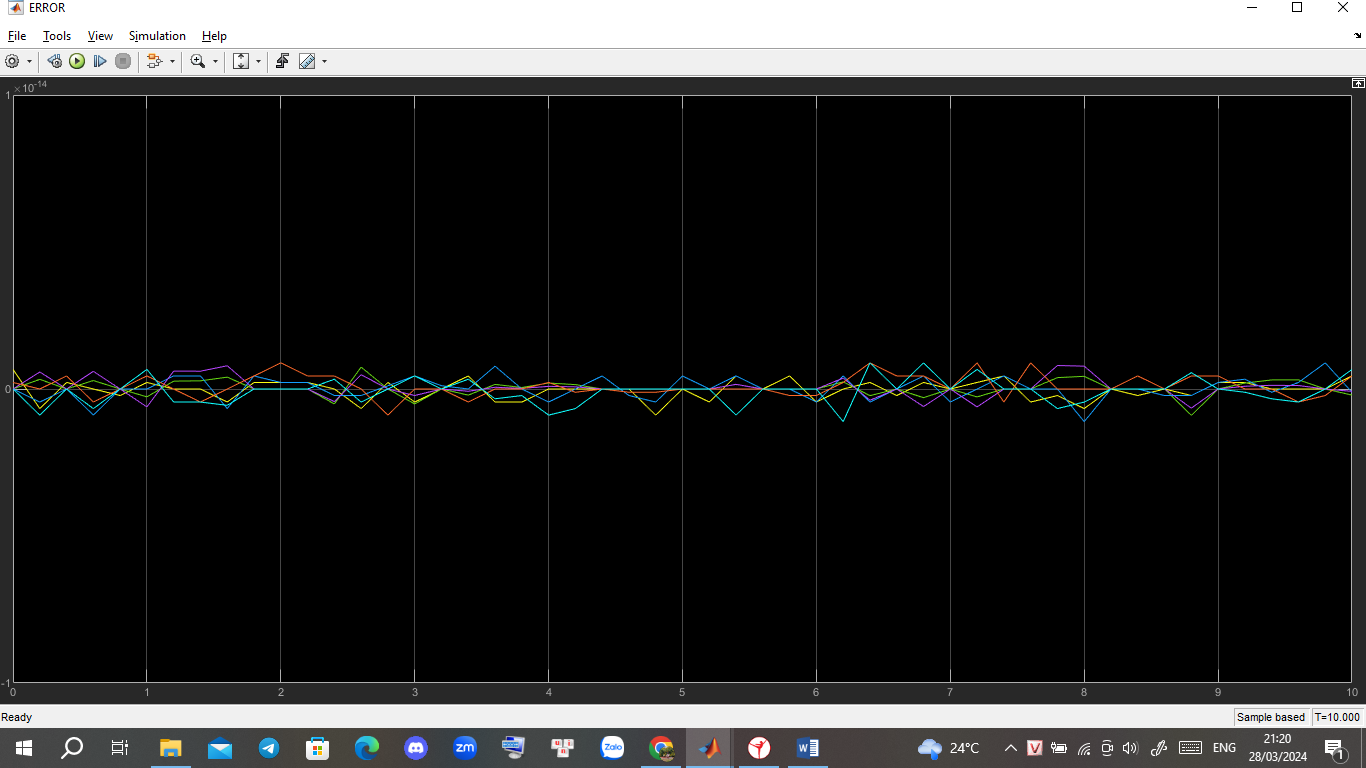
Kết quả động học ngược



Kết quả khối động học thuận



Sai số



Sai số có biến động mức rất nhỏ 10^-14